

หนังสือสำหรับนักศึกษาระดับปริญญาตรี วิศวกรรม และพัฒนาก้าวไป

การพยากรณ์ ทางสถิติ



ศ.ดร. กรีบันทร์ กาญจนานนท์

สารบัญ

บทที่ 1 ความหมายและประเภทของการพยากรณ์.....	9
1.1 ความหมายของการพยากรณ์	9
1.2 การพยากรณ์เชิงคุณภาพ.....	10
1.3 การพยากรณ์เชิงปริมาณ.....	11
1.4 การพยากรณ์แบบผสมผสาน.....	15
1.5 การเลือกใช้เทคนิคการพยากรณ์	15
1.6 ขั้นตอนในดำเนินการพยากรณ์.....	17
1.7 ความคลาดเคลื่อนจากการพยากรณ์	17
1.8 สรุป	19
แบบฝึกหัด	20
เอกสารอ้างอิง	21
บทที่ 2 การวิเคราะห์ส่วนเหลือจากการพยากรณ์.....	23
2.1 ลักษณะของตัวแบบในการพยากรณ์ที่เหมาะสม.....	23
2.2 สัญญาณรบกวนสูง หรือสัญญาณรบกวนขาว	24
2.3 การวิเคราะห์ส่วนเหลือตามเงื่อนไขสหลัมพันธ์ในตัว	25
2.4 การวิเคราะห์ค่าความแปรปรวนของส่วนเหลือ	32
2.5 การวิเคราะห์การแจกแจงความน่าจะเป็นปกติของส่วนเหลือ	33
2.6 Transformation	38
2.7 สรุป	43
แบบฝึกหัด	44
เอกสารอ้างอิง	46

บทที่ 3 การวิเคราะห์การลดถอย.....	49
3.1 ความหมายของการวิเคราะห์การลดถอย.....	49
3.2 การวิเคราะห์การลดถอยเชิงเส้นอย่างง่าย	50
3.3 การวิเคราะห์การลดถอยพหุคูณ.....	62
3.4 สรุป.....	66
แบบฝึกหัด	67
เอกสารอ้างอิง	69
 ◀	
บทที่ 4 กระบวนการการคงที่.....	71
4.1 คุณลักษณะของข้อมูลอนุกรมเวลา.....	71
4.2 ความหมายของกระบวนการการคงที่	72
4.3 การตรวจสอบความเป็นกระบวนการการคงที่ของอนุกรมเวลา	74
4.4 สรุป.....	86
แบบฝึกหัด	87
เอกสารอ้างอิง	88
 ▶	
บทที่ 5 อนุกรมเวลา	91
5.1 ความหมายของอนุกรมเวลา.....	91
5.2 การประยุกต์ใช้หลักการวิเคราะห์ข้อมูลอนุกรมเวลาในสาขาวิชาต่างๆ	92
5.3 รูปร่างทั่วไปของกราฟอนุกรมเวลา	96
5.4 การแยกองค์ประกอบ	101
5.5 สรุป.....	112
แบบฝึกหัด	113
เอกสารอ้างอิง	115
 ▶	
บทที่ 6 เทคนิคการพยากรณ์แบบทำให้เรียบ	117
6.1 ความหมายของเทคนิคการพยากรณ์แบบทำให้เรียบ.....	117
6.2 การพยากรณ์อย่างง่าย	118
6.3 การพยากรณ์โดยใช้ค่าเฉลี่ยเคลื่อนที่.....	120
6.4 การพยากรณ์ด้วยวิธีทำให้เรียบแบบเลขชี้กำลัง.....	126

 ▶	
6.5 สรุป	140
แบบฝึกหัด	141
เอกสารอ้างอิง	144
 ▶	
บทที่ 7 ตัวแบบ Box-Jenkin's ARIMA	147
7.1 ลักษณะของตัวแบบ ARIMA	147
7.2 ตัวแบบ Autoregressive	151
7.3 ตัวแบบ Moving Average	158
7.4 ตัวแบบ Autoregressive Moving Average	162
7.5 ตัวแบบ Integrated Moving Average.....	167
7.6 จุดเด่นและจุดด้อยของตัวแบบ ARIMA.....	170
7.7 สรุป	171
แบบฝึกหัด	172
เอกสารอ้างอิง	173
 ▶	
บทที่ 8 การประมาณค่าของสัมประสิทธิ์ของตัวแบบ ARIMA	175
8.1 หลักในการประมาณการค่าสัมประสิทธิ์ของตัวแบบ ARIMA.....	175
8.2 การประมาณการค่าสัมประสิทธิ์ของตัวแบบ AR	176
8.3 การประมาณการค่าสัมประสิทธิ์ของตัวแบบ MA	180
8.4 การประมาณการค่าสัมประสิทธิ์ของตัวแบบ ARIMA โดยใช้โปรแกรม R	183
8.5 สรุป	187
แบบฝึกหัด	188
เอกสารอ้างอิง	189
 ▶	
บทที่ 9 ภาวะความแปรปรวนวิวิธพันธุ์	191
9.1 ความหมายของภาวะความแปรปรวนวิวิธพันธุ์	191
9.2 ค่าโมเมนต์แบบมีเงื่อนไข	194
9.3 ตัวแบบ ARCH	195
9.4 ตัวแบบ GARCH	198
9.5 การตรวจสอบความเป็นวิวิธพันธุ์	199

9.6 การใช้โปรแกรม R ในการสร้างตัวแบบ ARCH และ GARCH.....	208
9.7 สรุป	212
แบบฝึกหัด	213
เอกสารอ้างอิง	214
บทที่ 10 การระบุเอกลักษณ์ของระบบ	217
10.1 การระบุเอกลักษณ์ของระบบกับการพยากรณ์	217
10.2 ประเภทของระบบ	218
10.3 คุณลักษณะของตัวแบบเชิงเส้นตามหลักการระบุเอกลักษณ์ของระบบ	219
10.4 ประเภทของตัวแบบเชิงเส้นที่สร้างขึ้นตามหลักการระบุเอกลักษณ์ของระบบ	221
10.5 ตัวแบบการถดถอยในตัว	222
10.6 ตัวแบบการถดถอยในตัวร่วมกับลัญญาณนำเข้าภายนอก	223
10.7 ตัวแบบ ARMAX.....	224
10.8 ตัวแบบ Output Error (OE).....	225
10.9 ตัวแบบ Box-Jenkins (BJ).....	225
10.10 การใช้โปรแกรม Scilab ในการสร้างตัวแบบพารามิตริก.....	226
10.11 สรุป	235
แบบฝึกหัด	236
เอกสารอ้างอิง	237